

Unreal Engineを用いた、駐車スペース検知のための学習データ生成 ～次世代自動駐車システムの実現に向けて～

アイシン精機(株)

小久保 嘉人・丸山 大堯・浅田 修作・末次 恵久

シリコンスタジオ(株)

武藤 洋介・梅村 篤志・河野 駿介

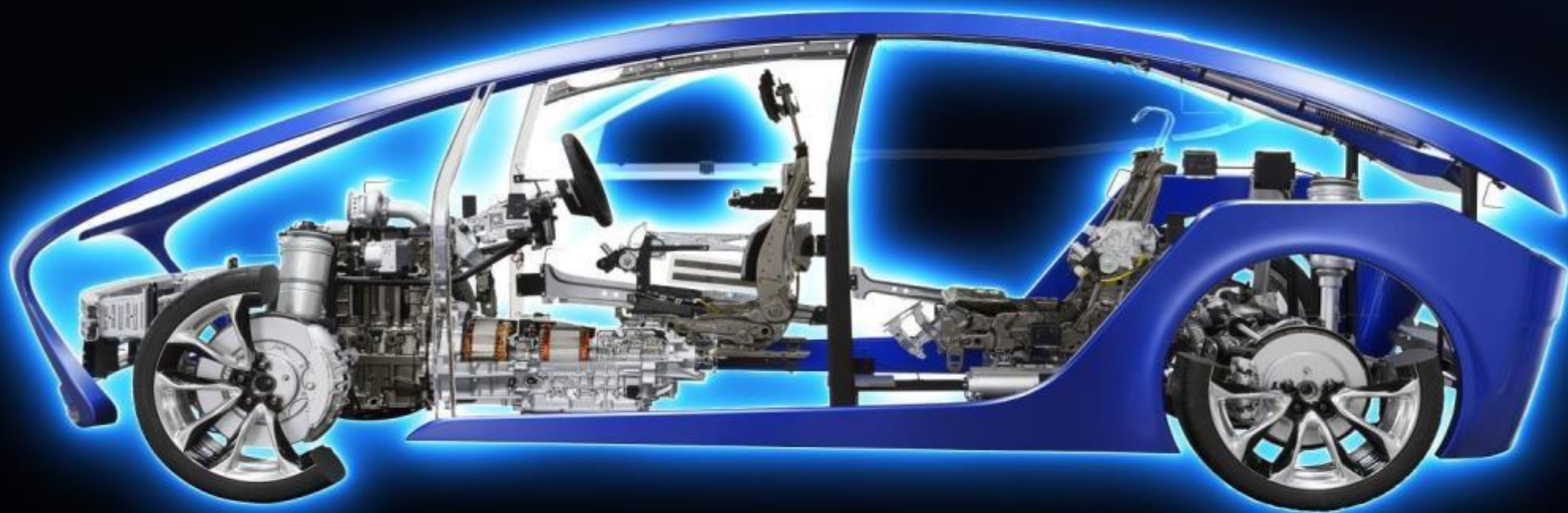
世界第6位の自動車部品メーカー

本社	愛知県刈谷市
売上高	4兆431億円（連結）
従業員数	119,732名（連結）
連結対象 会社	216社 ※日本、北米、欧州、アジア、南米
事業内容	自動車部品 / 住生活・エネルギー分野

アイシン精機の担う事業領域

パワートレイン

走行安全



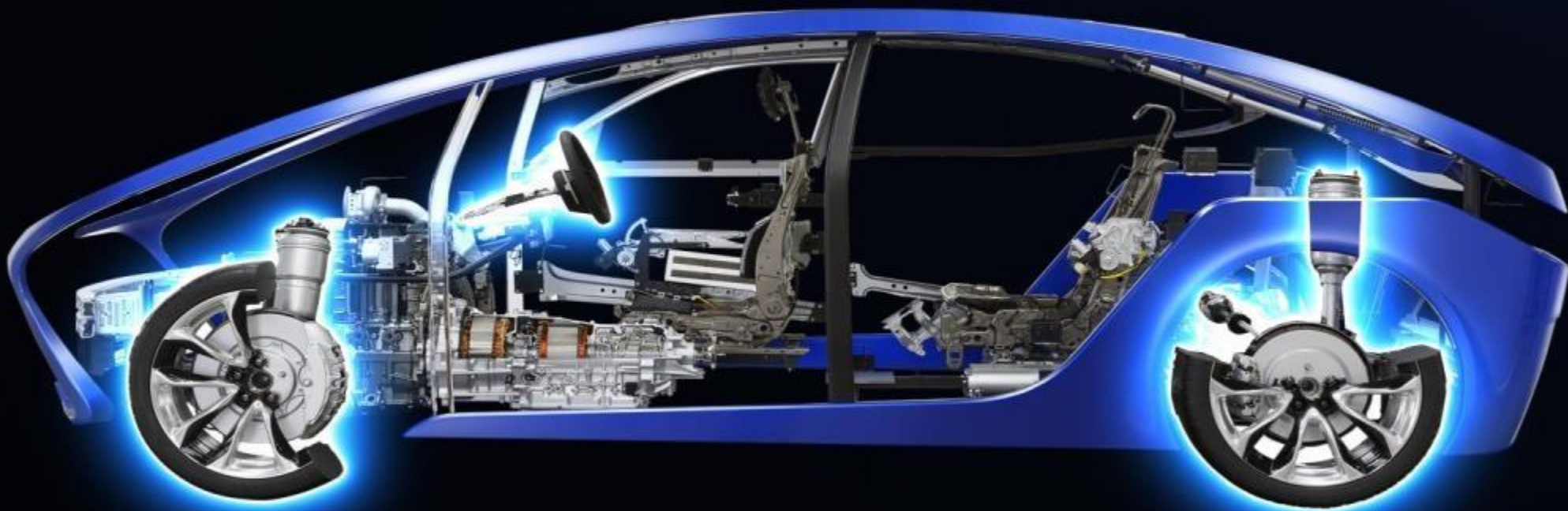
車体

情報・電子

自動車の『曲がる・止まる』動作の製品を担う分野

パワートレイン

走行安全



車体

情報・電子



自動駐車等の低速自動運転に注力



目的地前で乗降を行い，駐車場へは車両が無人で移動

⇒ 駐車場内における事故撲滅・ドライバーの移動時間削減
駐車場内スペースの利用効率化など

深層学習による駐車枠検知を検討



深層学習活用のためには膨大な学習データが不可欠であり、
学習データ全てに対してアノテーション（正解値付け）が必要

1. アノテーション作業に莫大な工数が必要
2. 人手によるアノテート誤差による認識精度の低下



学習データ生成のための駐車場シミュレータを開発



駐車場シミュレータの開発 | 位置付け

自動運転機能開発においてCG画像が
利用され始めている

⇒ いずれも汎用性に富んでおり、
様々な画像認識課題に対して有効

開発シミュレータは駐車スペース特化

⇒ 既存シミュレータでは実装されて
いない、駐車区画線種類やかすれ
状態などを調整可能

汎用シミュレータと併用して利用



Cognata



NVIDIA DRIVE Constellation

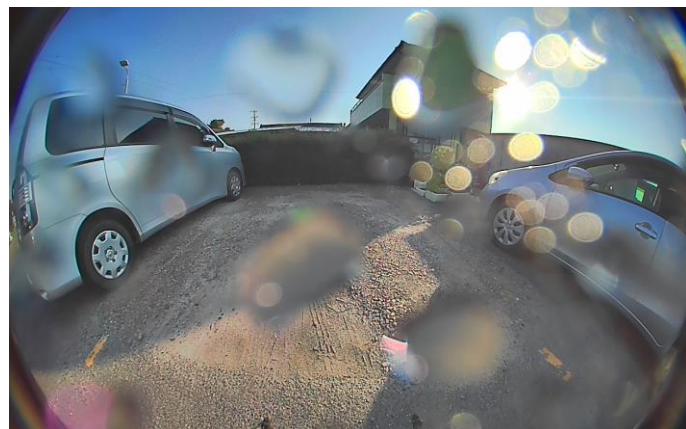


Microsoft Airsim

自動車の利用環境は多種多様であり，利用シーンの幅広い考慮が必要



天候変化や時間変化，日照条件変化が可能であること



特殊形状の駐車枠は膨大にあり、随時新たな形状が確認される可能性



簡単に枠種を追加/切り替え可能であること



駐車枠線には多様な色/かすれ状態が存在



多様な枠線の色/かすれ状態を表現でき、簡易的に制御できること



車両駐車状況によって、空き駐車スペースであると誤認する場合が存在



可視部が存在
→ 厳密な判定では非空き駐車スペース

厳密な判定による正解値付与は、機械学習にとっては悪影響を及ぼすことがある
→ 常に厳密な正解値を付与するのではなく、曖昧な領域が必要

駐車場シミュレータ制作事例



【アート編】

➡ UEエディタをコンフィグレーターライクに利用

【アノテーションデータ編】

➡ ゲームロジックと標準機能を利用したデータ取得

※ スライド内ではアンリアルエンジンをUE,
ブループリントをBPと表記



① レイアウト作成

- ➡ 区画線配置
- ➡ 質感ダメージ表現

② 時間帯天候効果設定

- ➡ 環境光
- ➡ 路面濡れ 凹凸調整

③ 自車両走行パスアニメーション作成

④ アノテーション出力

- ➡ 駐車区画の四隅座標
- ➡ 車両IDマスク画像



UEエディタをコンフィグレーターライクに利用

本開発はUEを使用したコンフィグレーターアプリケーションの開発とは異なる

利用者によるシーン拡張を行えるよう
レイアウト編集, アノテーションデータ
書き出しまでUEエディタ上で完結



必要なパラメータを露出させ, 編集を用意にすることを目指した



UEエディタをコンフィグレーターライクに利用

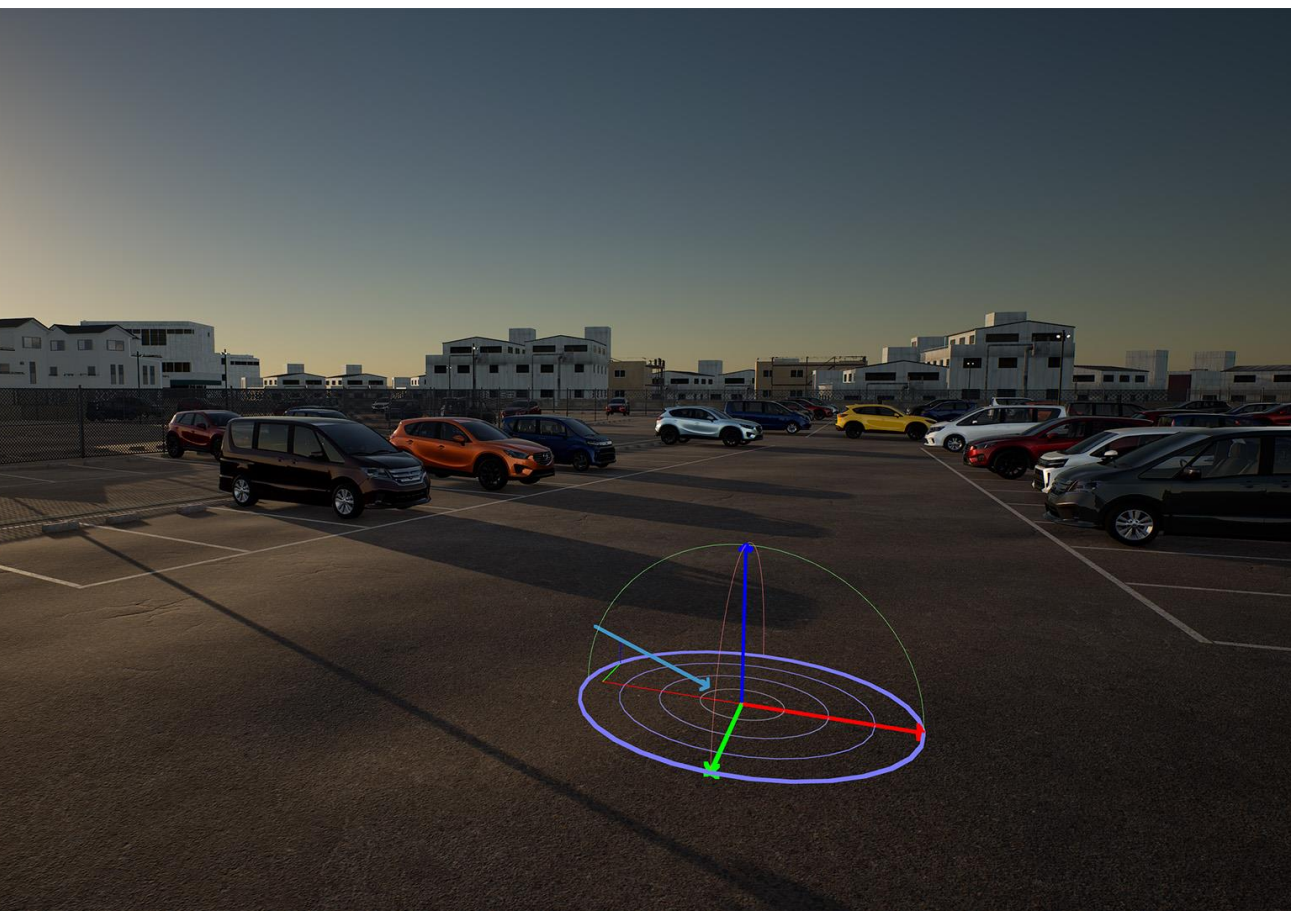


シームレスな日照変化 ➡ [Sky Atmosphere]を使用



シームレスな日照変化 ➡ [Sky Atmosphere]を使用

- ・ 数理モデルに基づいたパラメーター
- ・ 緯度/経度/タイムゾーン/月/日/時刻を設定可能



▲ Location	
Latitude	36.0
Longitude	140.0
Time Zone	9.0
North Offset	-60.0
▲ Date	
Month	9
Day	21
▼	
▲ Time	
Solar Time	18.0

路面凹凸変化, 濡れ表現 ➡ BPからシーン全体の質感を変更

[Undulation] ノーマル強度調整



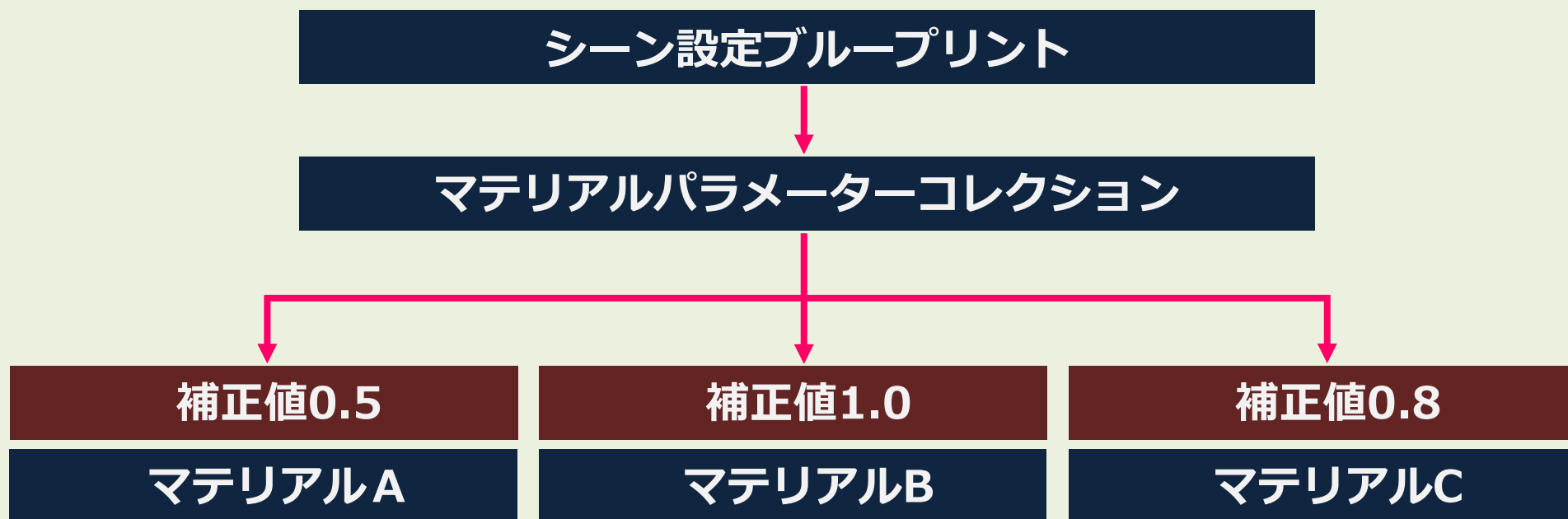
路面凹凸変化, 濡れ表現 ➡ BPからシーン全体の質感を変更

[Wetness] ベースカラー&ラフネス調整



路面凹凸変化，濡れ表現

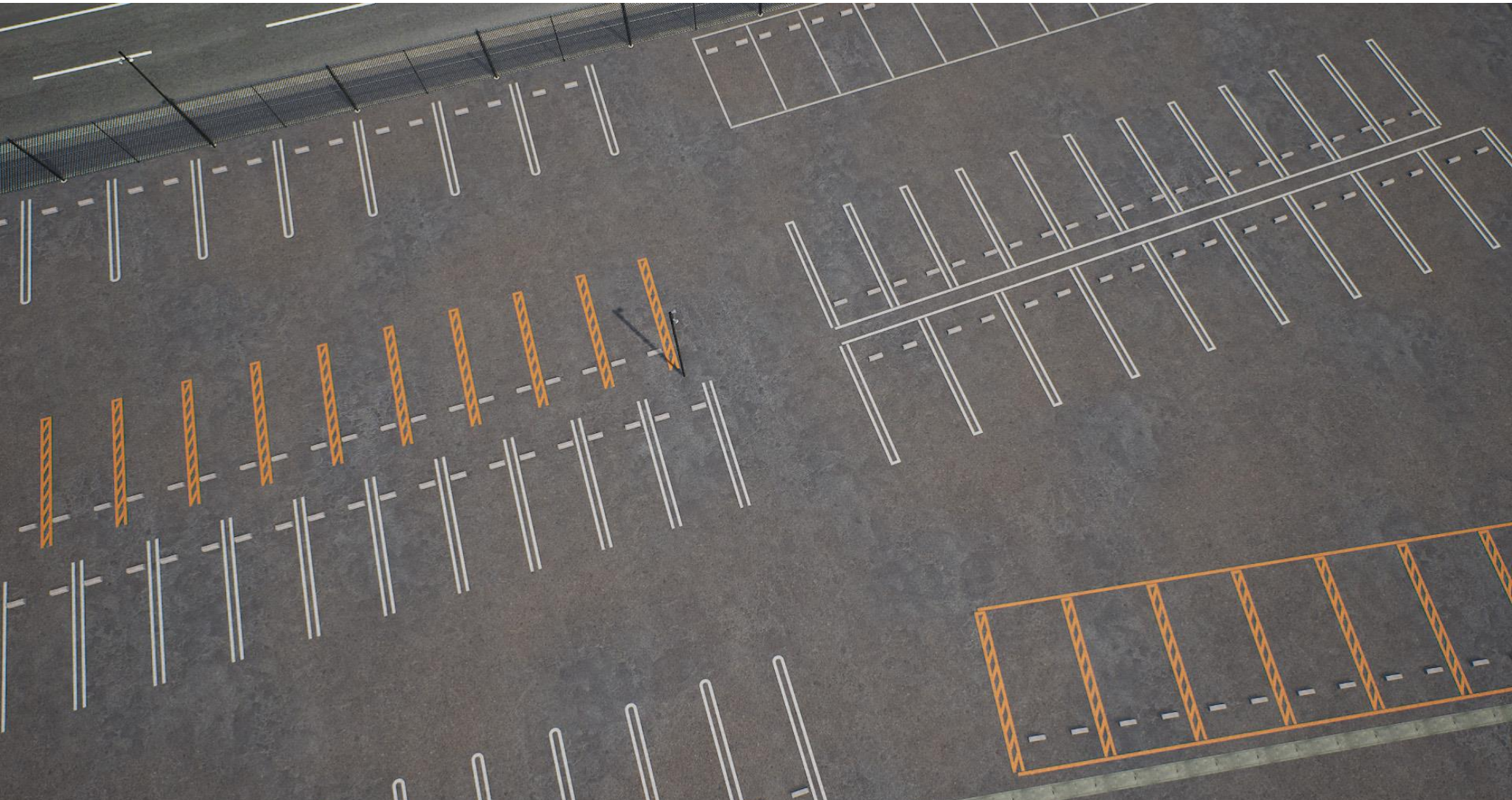
- ➡ BPからマテリアルパラメーターコレクションを介することで，複数マテリアルを1つのUIで操作可能
- ➡ マテリアル毎に補正值を設定し，素材特性の違いを表現



UEエディタをコンフィグレーターライクに利用

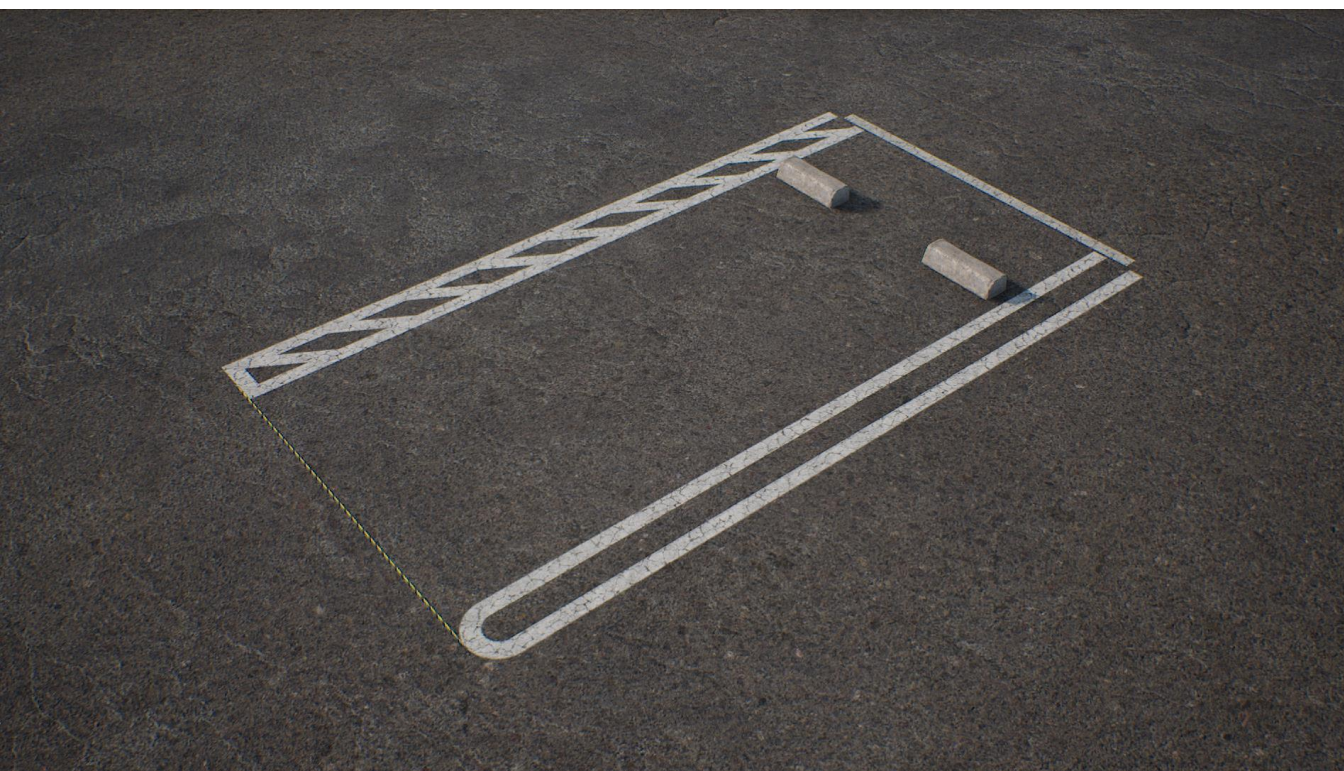


区画線モデルのレイアウト ➡ BPコンストラクションスクリプトによる配置



区画線モデルのレイアウト ➡ BPコンストラクションスクリプトによる配置

- ① 白線/トラロープ モデル切り替え
- ② 配置个数, 区画幅
- ③ 白線上下左右 車止め ON・OFF
- ④ 車止めは区画幅センターに自動配置



白線かすれ表現 ➡ 実物の白線を観察，劣化要因を3種に分類

ひび割れ

剥離

摩耗



白線かすれ表現 ➡ 実物の白線を観察，劣化要因を3種に分類

ひび割れ

塗膜が劣化し表面にクラックが発生



白線かすれ表現 ➡ 実物の白線を観察，劣化要因を3種に分類

剥離

塗膜が剥がれ欠損



白線かすれ表現 ➡ 実物の白線を観察，劣化要因を3種に分類

摩耗レベル小

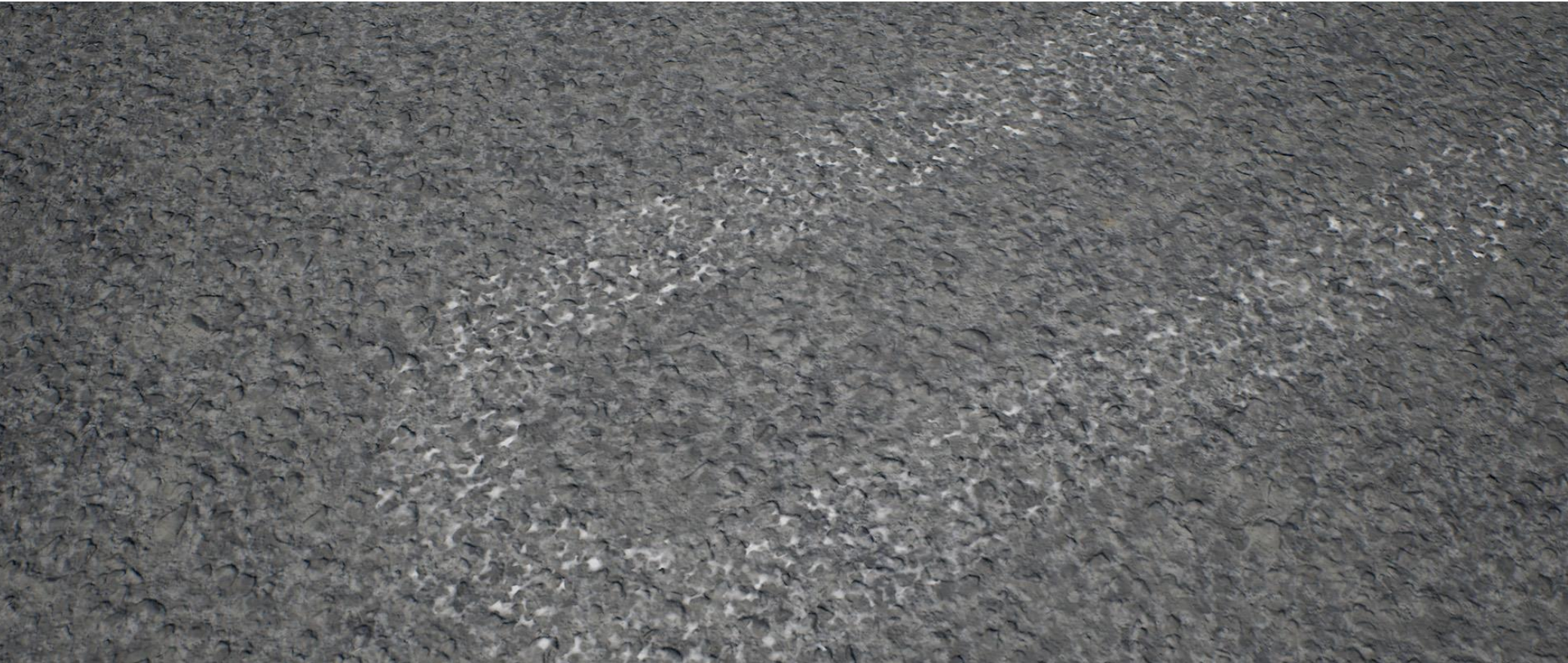
塗膜がタイヤで削られ薄くなる



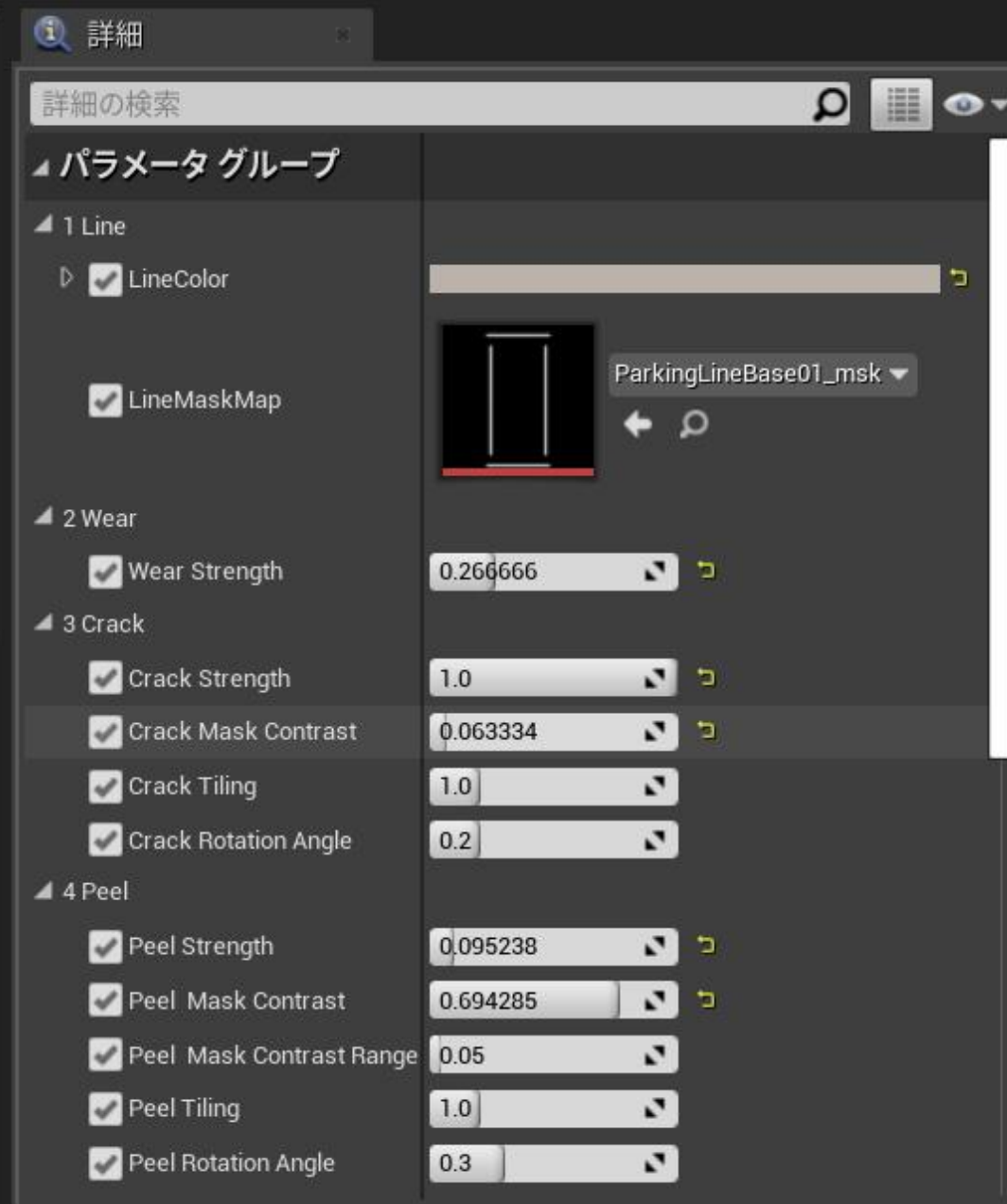
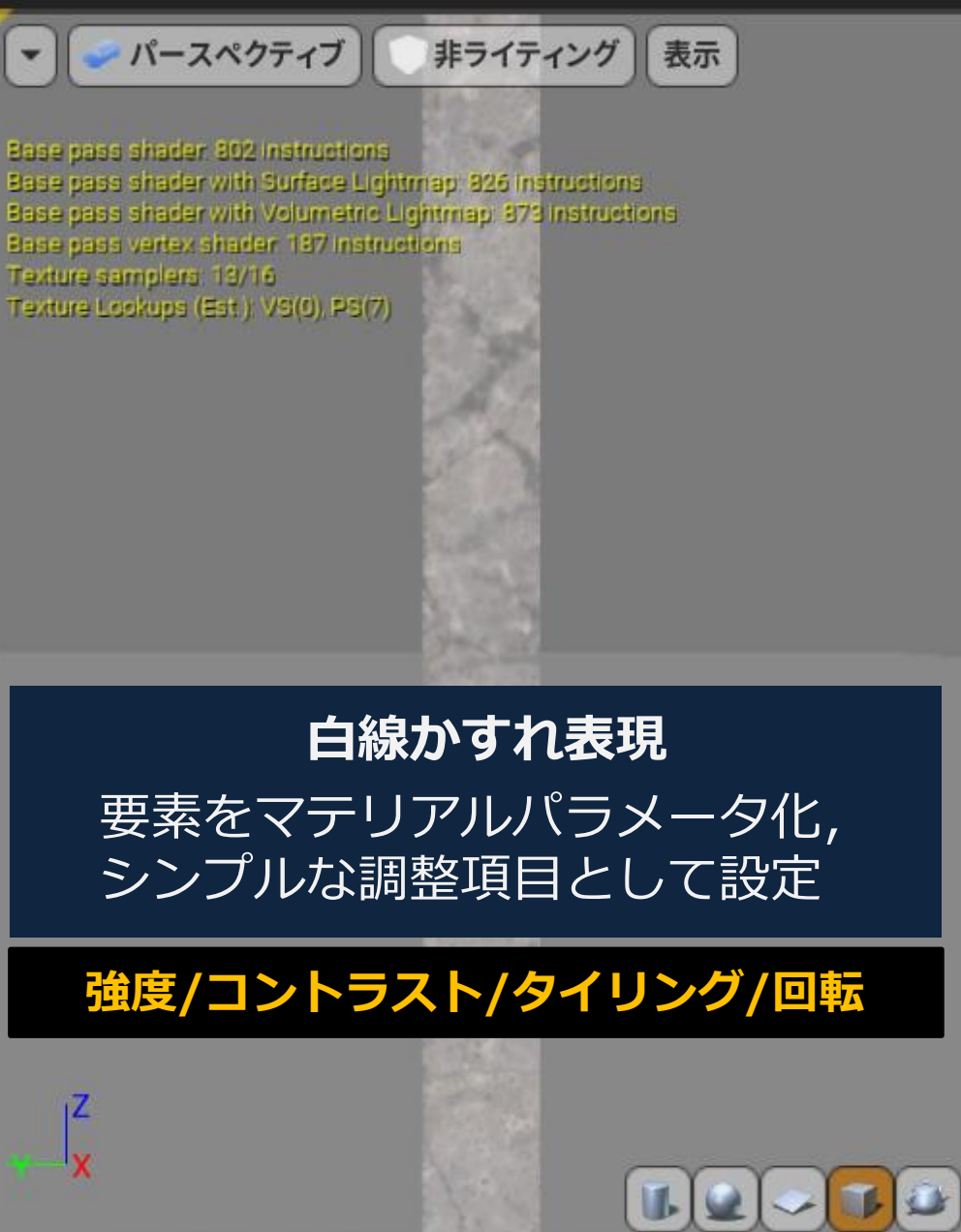
白線かすれ表現 ➡ 実物の白線を観察，劣化要因を3種に分類

摩耗レベル大

アスファルトの凹みに塗料が残る



UEエディタをコンフィグレーターライクに利用



UEエディタをコンフィグレーターライクに利用



頂点カラーペイントを使い要素毎に部分的な濃淡をつけられるように設定し、
白線の多様なかすれ表現の作成に対応



UEエディタをコンフィグレーターライクに利用



頂点カラーペイントを使い要素毎に部分的な濃淡をつけられるように設定し、
白線の多様なかすれ表現の作成に対応



本開発でUEから出力するアノテーションデータ

- ➡ 駐車区画内のオブジェクト有無判定
- ➡ 駐車区画四隅の座標値
- ➡ 画像認識の教師データとして
駐車車両ごとにID分けしたマスク画像

上記情報を元に遮蔽判定や車両表示面積を算出

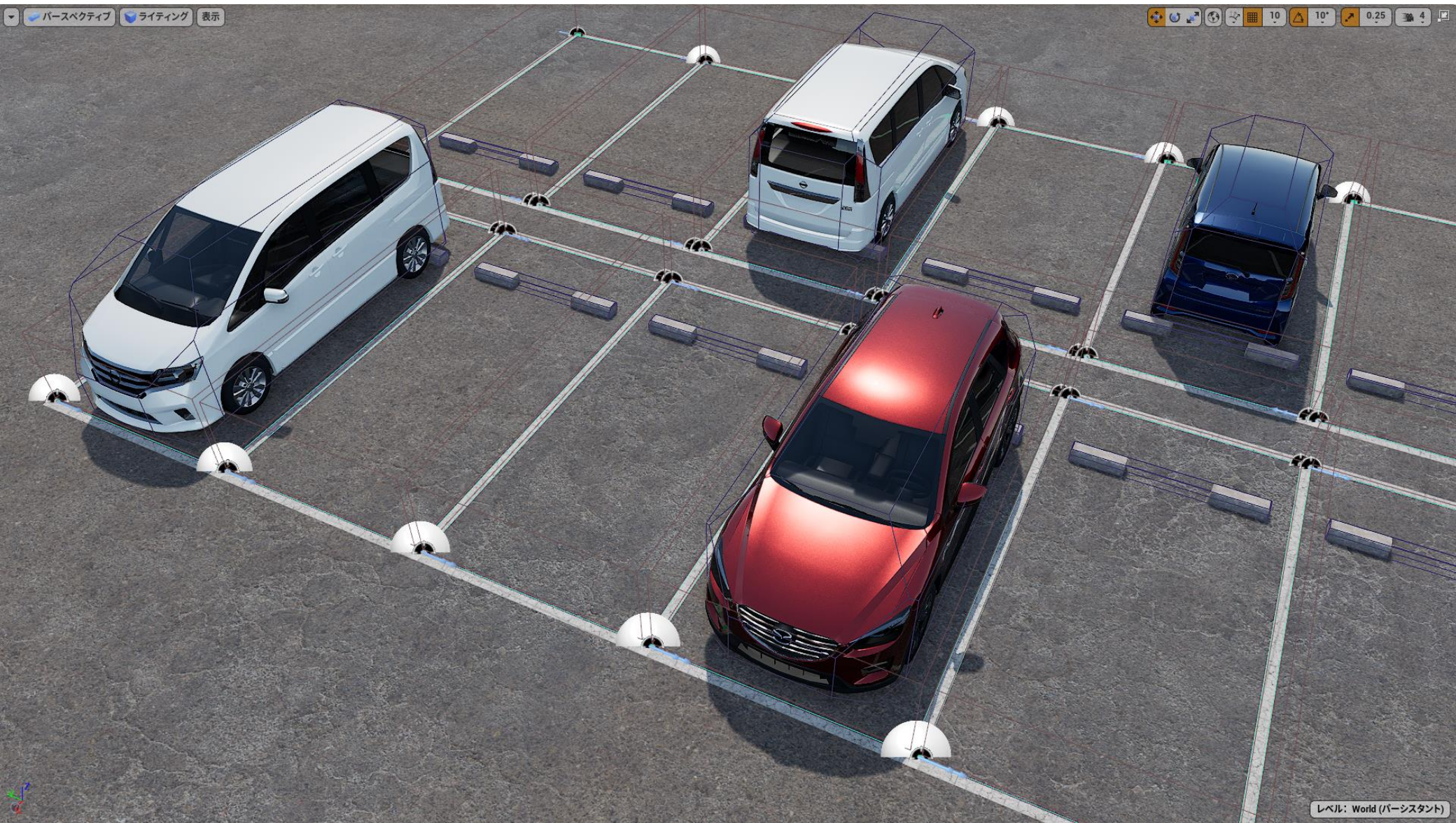




ゲームロジックと標準機能による
アノテーションに必要なデータの取得を試行

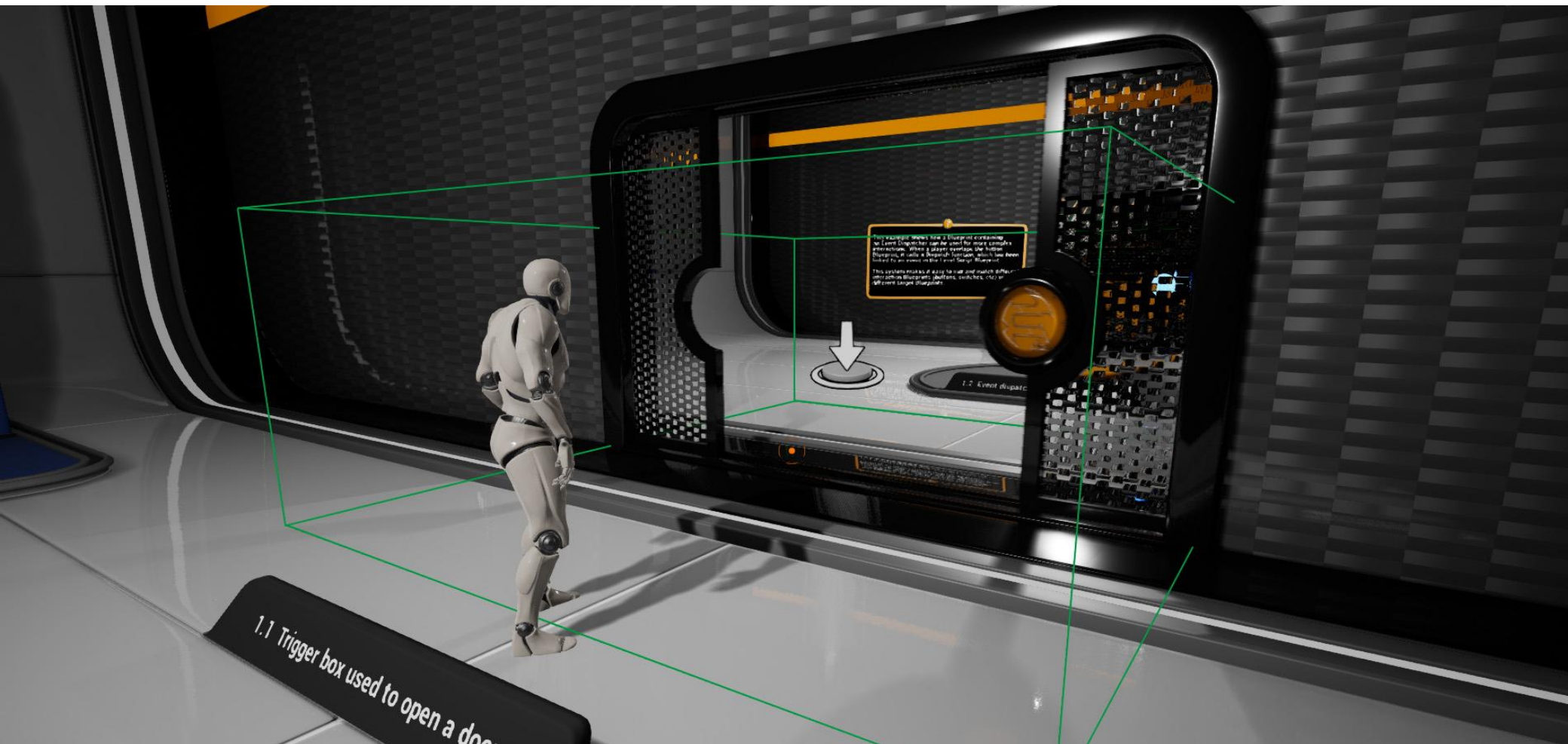
ゲームロジックと標準機能を利用したデータ取得

駐車区画内のオブジェクト有無判定 ➡ コリジョン交差判定の利用



ゲームロジックと標準機能を利用したデータ取得

駐車区画内のオブジェクト有無判定 ➡ コリジョン交差判定の利用



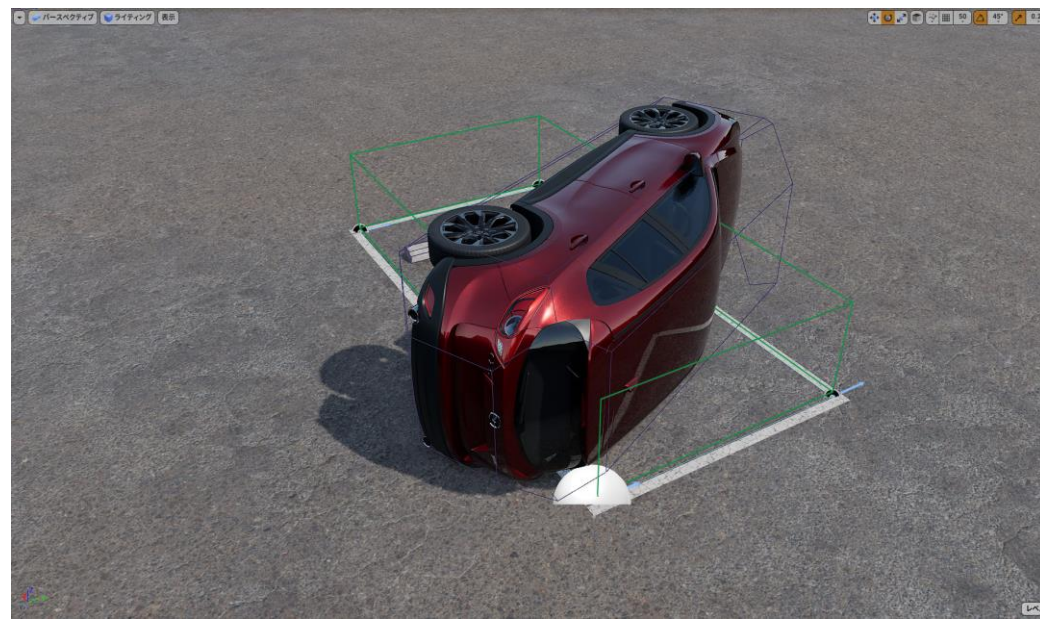
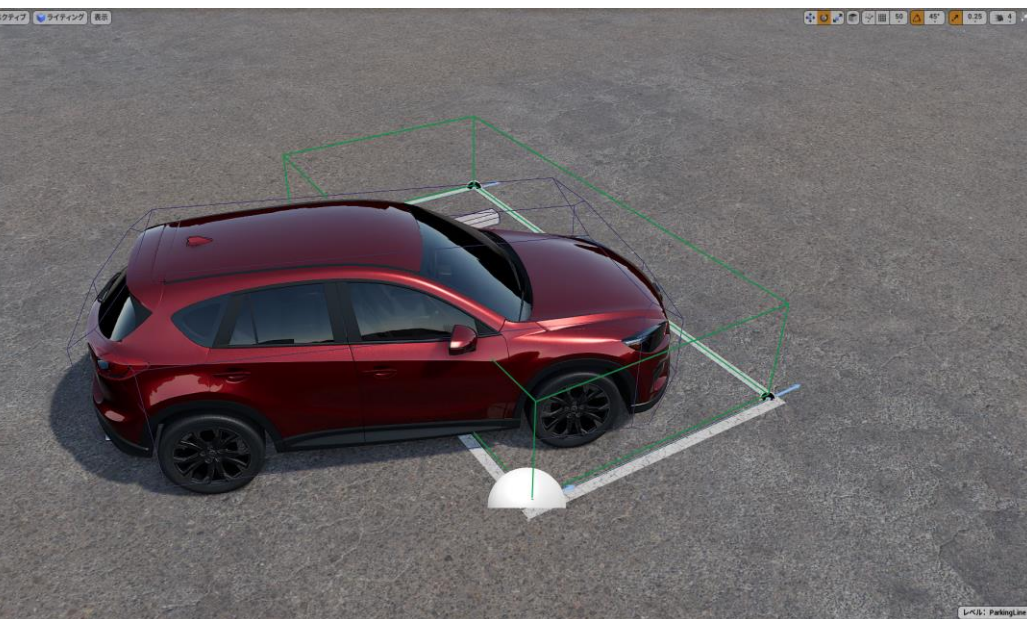
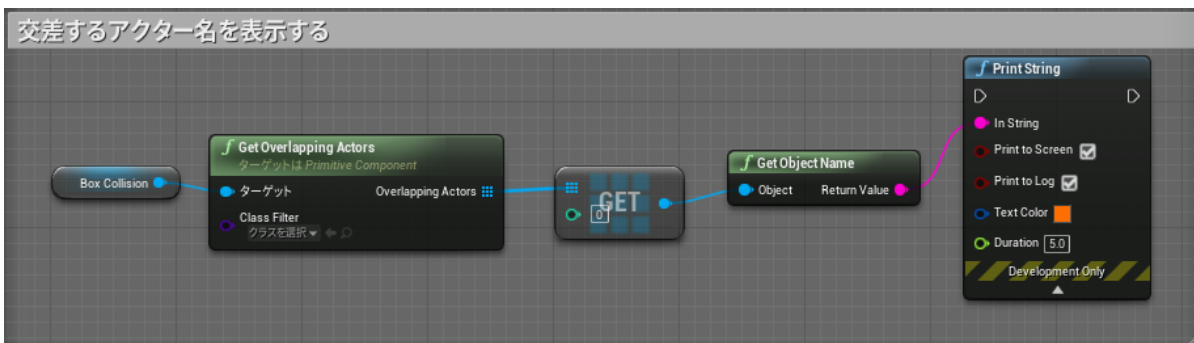
ゲーム内のイベントトリガーなどに用いたりする機能

駐車区画内のオブジェクト有無判定 ➡ コリジョン交差判定の利用

- ・ 容積のある物が領域内にあるかの判定が容易
- ・ アクター名の取得可能

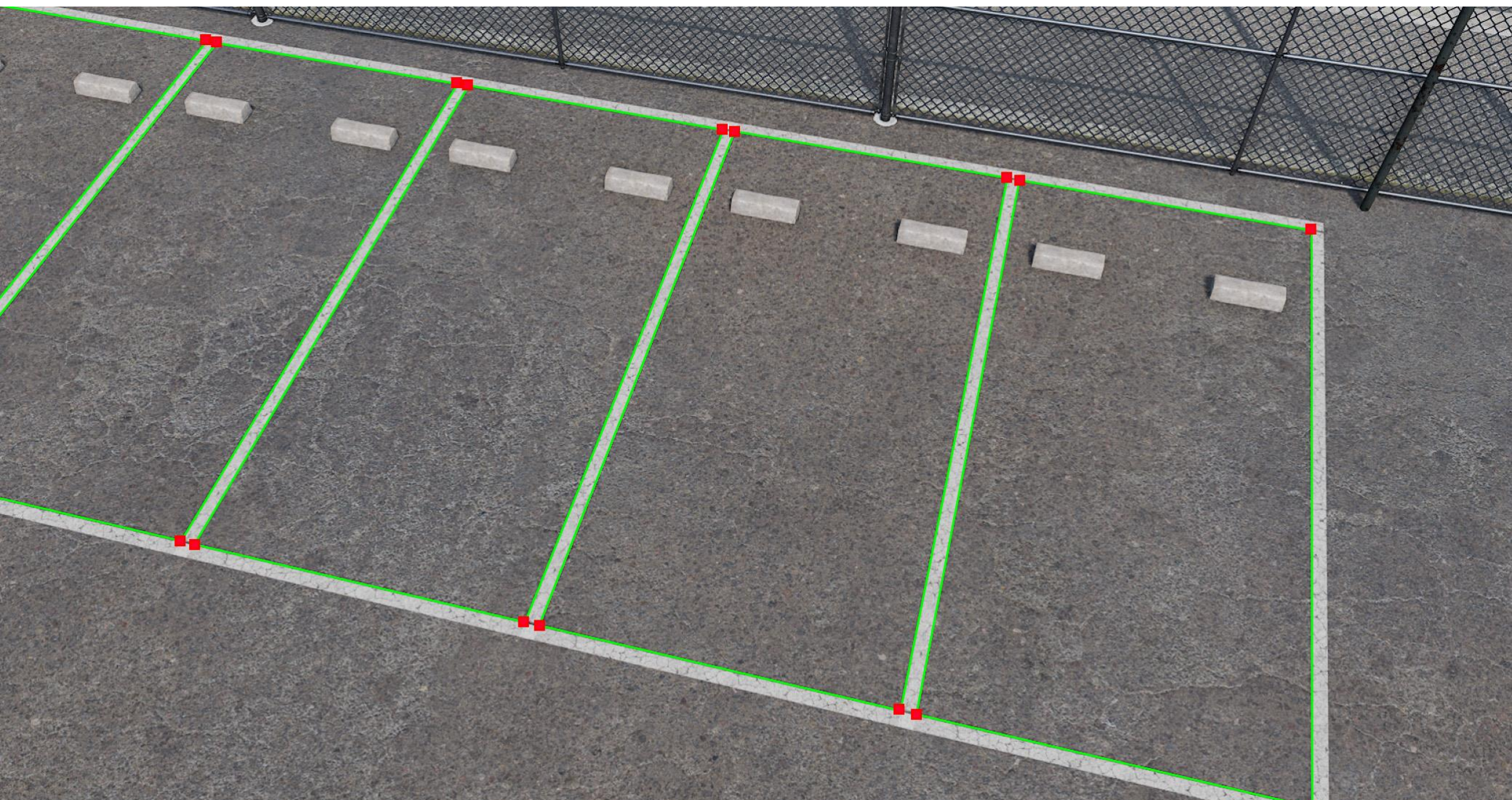
ログサンプル

```
[ParkingLine_003] CX5_004  
[ParkingLine_006] Move_001  
[ParkingLine_007] Serena_001  
[ParkingLine_011] Serena_003  
[ParkingLine_014] CX5_005  
[ParkingLine_020] Move_005  
[ParkingLine_021] CX5_006  
[ParkingLine_022] Serena_011
```



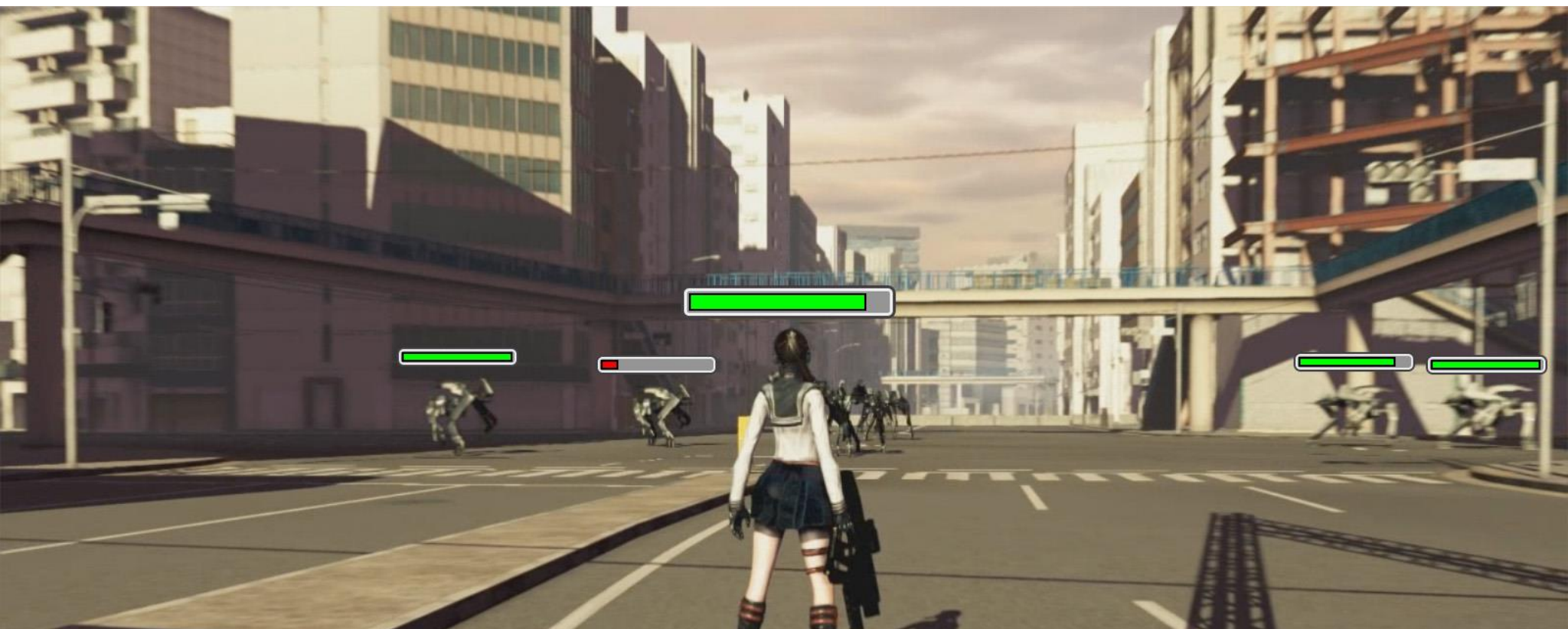
駐車区画四隅のスクリーン座標値検出

➡ 区画四隅に配置したマーカーIDと座標値の取得



駐車区画四隅のスクリーン座標値検出

➡ 区画四隅に配置したマーカーIDと座標値の取得



**ワールド座標をスクリーン座標に変換
⇒ キャラクター頭上にUIを表示する用途などで使用**

ゲームロジックと標準機能を利用したデータ取得

駐車区画四隅のスクリーン座標値を検出

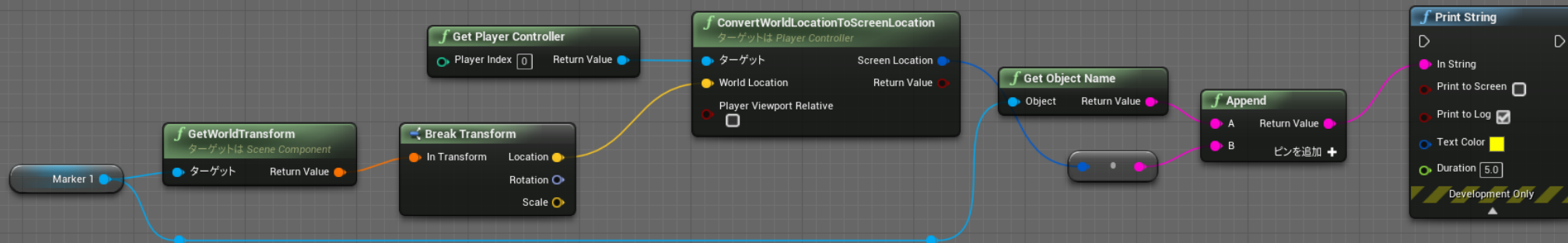
➡ BPでTargetPointをマーカとして配置
コンポーネント名と座標値を毎フレーム取得

シミュレータによって
取得されたログサンプル

```
[ParkingLine_008] Marker1 X=546.251 Y=625.250
[ParkingLine_008] Marker2 X=791.973 Y=683.022
[ParkingLine_008] Marker3 X=939.391 Y=317.729
[ParkingLine_008] Marker4 X=749.562 Y=285.183

[ParkingLine_009] Marker1 X=802.657 Y=685.534
[ParkingLine_009] Marker2 X=1070.727 Y=748.560
[ParkingLine_009] Marker3 X=1150.130 Y=353.861
[ParkingLine_009] Marker4 X=947.558 Y=319.129

[ParkingLine_010] Marker1 X=1082.405 Y=751.306
[ParkingLine_010] Marker2 X=1376.017 Y=820.337
[ParkingLine_010] Marker3 X=1375.497 Y=392.500
[ParkingLine_010] Marker4 X=1158.854 Y=355.356
```



ゲームロジックと標準機能を利用したデータ取得

アノテーションIDマスク画像取得

➡ カスタムステンシルIDを利用し、色分けしたマスク画像を出力

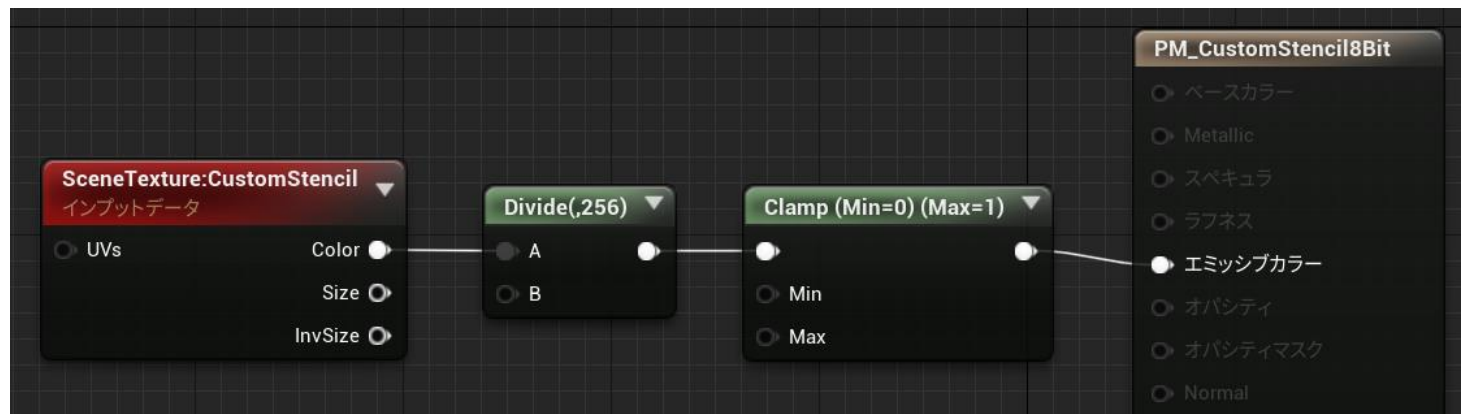


ゲームロジックと標準機能を利用したデータ取得

アノテーションIDマスク画像取得

➡ カスタムステンシルIDを利用し、色分けしたマスク画像を出力

車両ID番号をカラー値として出力するポストプロセスマテリアルを作成し、マスク画像からIDを取得





アイシン単独(+他パートナー様)の試みとして泥/雨滴汚れの疑似生成ツールを開発

- ・ 汚れ種類や汚れサイズ, 占有率等のパラメータによる画像生成制御

入力画像



疑似汚れ付与画像



汚れ位置画像



主要な汚れとして, 下記3種類の汚れを定義 (画像は全てツールによる汚れ生成結果)

① 撥水性雨滴汚れ



② 親水性雨滴汚れ



③ 泥汚れ



疑似汚れ生成ツール | 効果検証

学習データとしての疑似汚れの有用性を確認

⇒ 検証結果詳細は ICPR2020 で発表予定

本物親水性雨滴汚れ



疑似親水性雨滴汚れ



本物泥汚れ



疑似泥汚れ



本物撥水性雨滴汚れ

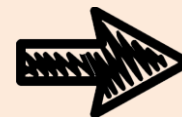


疑似撥水性雨滴汚れ



シミュレーション画像→実画像への画像変換技術などの活用を検討中

シミュレーション画像



学習に利用する
生成実画像

シミュレーション画像



生成画像



Unreal Engine 4 を利用して駐車場シミュレータを開発

- ➡ ユーザーフレンドリーな操作
- ➡ 既存シミュレータでは表現できない多彩な駐車場シーンを再現可能

かすれや埋没など多彩な変化を表現可能

白線かすれ表現

トラロープ劣化表現



疑似汚れ生成との併用による活用を検討

汚れ無し画像



泥汚れ付与画像

